

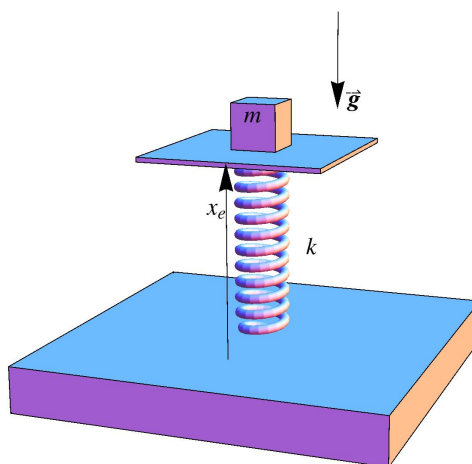
1º Teste de Mecânica e Ondas

(LEMat, LQ, MEBiol, MEAmbi, MEQ)

Seg 15:00 - 16:00 - Q4.6
12 de Abril 2010

(Teste a)

1. Um pequeno objecto de massa m repousa numa plataforma de massa desprezável, suportada por uma mola vertical de constante elástica k . Supondo que o comprimento natural da mola é ℓ_o e tudo se passa no campo gravítico com aceleração \vec{g} :



1- a) (2 val.)

Determine a deformação da mola na posição x_e em que o sistema está em equilíbrio.

Força da mola

$$\vec{F}_m = -k(x - \ell_o) \vec{e}_x \quad (1.1)$$

Força gravítica

$$\vec{F}_g = -mg \vec{e}_x \quad (1.2)$$

No equilíbrio

$$\vec{F}_m + \vec{F}_g = 0 \quad \Rightarrow \quad (x_e - \ell_o) = -\frac{mg}{k} \quad (1.3)$$

1- b) (2 val.)

Em que condições é que a massa m descola da plataforma? Qual a deformação da mola no instante em que isso acontece? (Justifique a sua resposta).

A massa descola da plataforma se no seu movimento passar por $x = \ell_o$, o comprimento natural da mola. A partir deste ponto a desaceleração da plataforma é maior do que g porque a mola a ela ligada exerce uma força \vec{F}_m no mesmo sentido que \vec{g} , enquanto a massa m apenas é desacelerada por \vec{g} .

1- c) (3 val.)

Se comprimir o sistema de forma a aumentar a deformação inicial por um factor de 4 e depois largar, qual a altura máxima h que a massa m atinge acima da sua posição de equilíbrio x_e ?

Deformação inicial

$$\Delta x_o = (x_o - \ell_o) = 4(x_e - \ell_o) = -4 \frac{mg}{k} \quad (1.4)$$

Energia potencial do sistema assumindo que $U_g(\ell_o) = 0$

$$U(x) = U_m(x) + U_g(x) = \frac{1}{2} k(x - \ell_o)^2 + mg(x - \ell_o) \quad (1.5)$$

Energia mecânica inicial

$$E_o = \frac{1}{2} k \Delta x_o^2 + mg \Delta x_o = \frac{1}{2} k \left(-4 \frac{mg}{k} \right)^2 - 4 \frac{m^2 g^2}{k} = 4 \frac{m^2 g^2}{k} \quad (1.6)$$

Energia mecânica final

$$E_h = mg(h + x_e - \ell_o) = mgh - \frac{m^2 g^2}{k} \quad (1.7)$$

Conservação da energia

$$E_o = E_h \quad \Rightarrow \quad 4 \frac{m^2 g^2}{k} = mgh - \frac{m^2 g^2}{k} \quad \therefore \quad h = 5 \frac{mg}{k} \quad (1.8)$$

- Solução alternativa: Movimento livre dum grave atirado com velocidade inicial v_i quando passa $x = \ell_o$.

Energia quando a massa descola da plataforma ($x = \ell_o$)

$$E_i = \frac{1}{2} m v_i^2 = 4 \frac{m^2 g^2}{k} \quad \therefore \quad v_i = g \sqrt{8 \frac{m}{k}} \quad (1.9)$$

No ponto de altura máxima $x = h + x_e$ a velocidade vertical é nula, pelo que nesse instante t_h as equações da velocidade e trajectória permitem concluir que

$$0 = v_i - g t_h \quad \Rightarrow \quad t_h = \frac{v_i}{g} = \sqrt{8 \frac{m}{k}} \quad (1.10)$$

$$h + x_e - \ell_o = v_i t_h - \frac{1}{2} g t_h^2 \quad \Rightarrow \quad h = \frac{mg}{k} + 8 \frac{mg}{k} - \frac{1}{2} 8 \frac{mg}{k} = 5 \frac{mg}{k} \quad (1.11)$$

1- d) (3 val.)

Calcule explicitamente o trabalho realizado pelas diferentes forças que actuam em m durante todo o movimento.

Trabalho da mola

$$W_m = \int_{x_o}^{\ell_o} \vec{F}_m(x) \cdot d\vec{r} = - \int_{x_o}^{\ell_o} k(x - \ell_o) dx = -\frac{1}{2} k(x_o - \ell_o)^2 = 8 \frac{m^2 g^2}{k} \quad (1.12)$$

Trabalho do campo gravítico

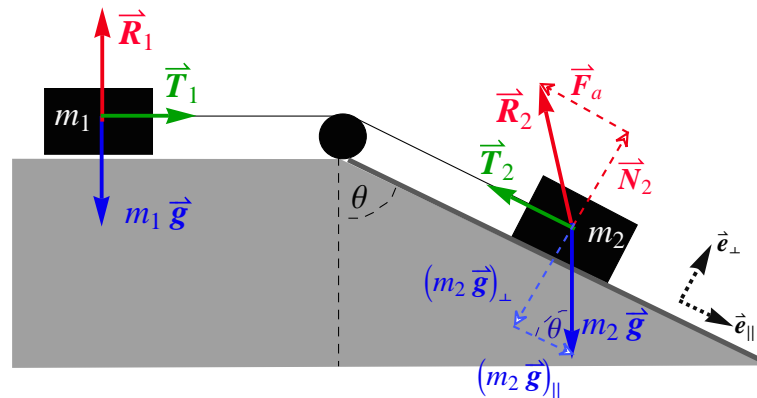
$$W_g = \int_{x_o}^{x_f} \vec{F}_g \cdot d\vec{r} = - \int_{x_o}^{h+x_e} mg dx = -mg(h + x_e - x_o) = -mg(h + (x_e - \ell_o) - (x_o - \ell_o)) \quad (1.13)$$

$$W_g = - \left(5 \frac{m^2 g^2}{k} - \frac{m^2 g^2}{k} + 4 \frac{m^2 g^2}{k} \right) = -8 \frac{m^2 g^2}{k} \quad (1.14)$$

2. Um sistema de duas massas m_1 e m_2 ligadas por um fio inextensível de massa desprezável está posicionado sobre uma superfície como indica a figura. O coeficiente de atrito estático da rampa é μ_e e o coeficiente de atrito dinâmico é μ_d . A superfície horizontal não tem atrito.

2- a) (1 val.)

Faça o diagrama de forças que actuam sobre cada massa quando o sistema se encontra em equilíbrio e em movimento. Determine a magnitude das forças envolvidas.



- Como o fio tem massa desprezável a tensão $T = |\vec{T}_1| = |\vec{T}_2|$ é constante.
- Em equilíbrio

Dado que na superfície horizontal não há atrito

$$\left\{ \begin{array}{l} 0 = m_1 \vec{g} + \vec{R}_1 + \vec{T}_1 \quad e \quad \vec{R}_1 \equiv \vec{N}_1 \\ 0 = m_2 \vec{g} + \vec{R}_2 + \vec{T}_2 \quad e \quad \vec{R}_2 = \vec{N}_2 + \vec{F}_a \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \vec{N}_1 = -m_1 \vec{g} \\ \vec{T}_1 = 0 \\ \vec{T}_2 = 0 \\ \vec{N}_2 = -(m_2 \vec{g})_{\perp} = m_2 g \sin[\theta] \hat{e}_{\perp} \\ \vec{F}_a = -(m_2 \vec{g})_{\parallel} \end{array} \right. \quad (2.15)$$

- Em movimento

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1 \vec{a}_1 = m_1 \vec{g} + \vec{R}_1 + \vec{T}_1 \quad e \quad \vec{R}_1 \equiv \vec{N}_1 \\ m_2 \vec{a}_2 = m_2 \vec{g} + \vec{R}_2 + \vec{T}_2 \quad e \quad \vec{R}_2 = \vec{N}_2 + \vec{F}_a \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \vec{N}_1 = -m_1 \vec{g} \\ m_1 \vec{a}_1 = \vec{T}_1 \\ \vec{N}_2 = -(m_2 \vec{g})_{\perp} = m_2 g \sin[\theta] \vec{e}_{\perp} \\ m_2 \vec{a}_2 = (m_2 \vec{g})_{\parallel} + \vec{F}_a + \vec{T}_2 \end{array} \right. \quad (2.16)$$

2- b) (2 val.)

Determine o ângulo θ_c da rampa a partir do qual o sistema se começa a deslocar.

O valor de \vec{F}_a na inclinação $\theta = \theta_c$ em que o sistema começa a andar espontaneamente é por definição o valor máximo da força de atrito estático e é então igual a $-\mu_e |\vec{N}_2| \vec{e}_{\parallel} = -\mu_e m_2 g \sin[\theta_c] \vec{e}_{\parallel}$. Como em repouso $T = 0$, temos neste caso limite de equilíbrio

$$\vec{F}_a = -(m_2 \vec{g})_{\parallel} \Leftrightarrow -\mu_e m_2 g \sin[\theta_c] = -m_2 g \cos[\theta_c] \quad (2.17)$$

$$\theta_c = \text{ArcTan}\left[\frac{1}{\mu_e}\right] \quad (2.18)$$

2- c) (3 val.)

Determine a expressão para a aceleração de cada massa e a tensão no fio quando a inclinação for suficiente para o sistema se deslocar.

- Como o fio é inextensível podemos escrever $a_1 = a_2 = a$.

Em movimento a componente paralela da reacção \vec{R}_2 é a força de atrito dinâmica sobre m_2 , que é constante e igual a $\vec{F}_a = -\mu_d |\vec{N}_2| \vec{e}_{\parallel}$. As equações de movimento são

$$\left\{ \begin{array}{l} m_1 a = T \\ m_2 a = m_2 g \cos[\theta] - \mu_d m_2 g \sin[\theta] - T \end{array} \right. \quad (2.19)$$

Somando as duas equações (some as expressões do mesmo lado da igualdade) obtemos

$$(m_1 + m_2) a = m_2 g (\cos[\theta] - \mu_d \sin[\theta]) \Rightarrow a = \frac{m_2 (\cos[\theta] - \mu_d \sin[\theta])}{(m_1 + m_2)} g \quad (2.20)$$

Da primeira equação sai logo que

$$T = m_1 a = \frac{m_1 m_2 (\cos[\theta] - \mu_d \sin[\theta])}{(m_1 + m_2)} g \quad (2.21)$$

2- d) (2 val.)

Determine quanto tempo é necessário para que a massa m_2 desça uma altura h .

Como a massa m_2 percorre uma distância d no plano inclinado num movimento uniformemente acelerado com aceleração a , partindo do repouso, e a altura $h = d \cos(\theta)$, obtém-se

$$d = \frac{1}{2} a t^2 \Rightarrow t = \sqrt{\frac{2d}{a}} = \sqrt{\frac{2h}{a \cos(\theta)}} \quad (2.22)$$

(2 val.)

Determine o trabalho realizado por cada força durante esse processo e o trabalho total sobre cada massa.

- Da definição de trabalho $\int_d \vec{F} \cdot d\vec{r}$ conclui-se que

$$\begin{cases} W_{m_1 g} = 0 & (\text{porque } m_1 \vec{g} \perp d\vec{r}) \\ W_{R_1} = 0 & (\text{porque } \vec{R}_1 \perp d\vec{r}) \\ W_{T_1} = T \frac{h}{\cos(\theta)} & (\text{porque } m_1 \text{ percorre a mesma distância } d = \frac{h}{\cos(\theta)}) \end{cases} \quad (2.23)$$

$$\Rightarrow W_1 = T \frac{h}{\cos(\theta)}$$

$$\begin{cases} W_{m_2 g} = m_2 g \cos(\theta) d & \Leftrightarrow W_{m_2 g} = m_2 g h \\ W_{R_2} = -\mu_d m_2 g \sin(\theta) d & \Leftrightarrow W_{R_2} = -\mu_d m_2 g \tan(\theta) h \\ W_{T_2} = -T d & \Leftrightarrow W_{T_2} = -T \frac{h}{\cos(\theta)} \end{cases} \quad (2.24)$$

$$\Rightarrow W_2 = m_2 g h (1 - \mu_d \tan(\theta)) - T \frac{h}{\cos(\theta)}$$

$$W_{tot} = W_1 + W_2 = m_2 g h (1 - \mu_d \tan(\theta)) \quad (2.25)$$