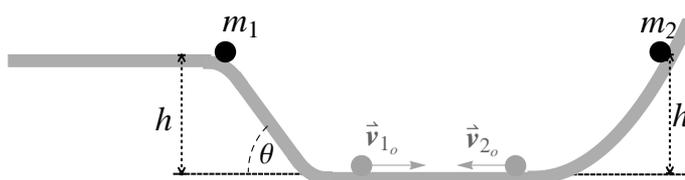


2º Exame de Mecânica e Ondas

(LEMat, LQ, MEBiol, MEAmbi, MEQ)

Quarta-feira 14 de Julho 2010
09:00 - 11:30

1. Duas massas m_1 e m_2 são largadas de repouso de uma altura h em rampas diferentes que vão dar à mesma superfície plana com ilustrado na figura. Considere que as massas colidem frontalmente no plano horizontal.



- 1- a) (1 val.) Determine as velocidades das massas m_1 e m_2 quando chegam ao plano horizontal.

- Por conservação da energia mecânica a energia potencial gravítica converte-se em energia cinética:

$$m_i g h = \frac{1}{2} m_i v_{i_o}^2 \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_{1_o} = \sqrt{2 g h} \vec{e}_x \\ \vec{v}_{2_o} = -\sqrt{2 g h} \vec{e}_x \end{cases} \quad (1.1)$$

- 1- b) (2 val.) Assumindo que a colisão é completamente inelástica, determine a velocidade final das massas e a variação de energia na colisão. Existe algum valor de $\frac{m_1}{m_2}$ para o qual as massas conseguem escapar para a plataforma horizontal de onde m_1 parte? Justifique a sua resposta.

- Na colisão há conservação do momento linear apenas, e as massas seguem com a mesma velocidade \vec{v}_f .

$$m_1 \vec{v}_{1_o} + m_2 \vec{v}_{2_o} = (m_1 + m_2) \vec{v}_f \Rightarrow \vec{v}_f = \frac{(m_1 - m_2)}{m_1 + m_2} \sqrt{2 g h} \vec{e}_x \quad (1.2)$$

- Antes da colisão a energia total é igual à soma das energias potenciais gravíticas iniciais. Depois da colisão a energia total é igual à energia cinética das duas massas.

$$EC_i = \frac{1}{2} m_1 v_{1_o}^2 + \frac{1}{2} m_2 v_{2_o}^2 = (m_1 + m_2) g h \quad ; \quad EC_f = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) v_f^2 = \frac{(m_1 - m_2)^2}{m_1 + m_2} g h \quad (1.3)$$

$$\Delta E = EC_f - EC_i = \frac{(m_1 - m_2)^2 - (m_1 + m_2)^2}{(m_1 + m_2)} g h = -\frac{4 m_1 m_2}{m_1 + m_2} g h < 0 \quad (1.4)$$

- Quaisquer que sejam as massas m_1 e m_2 , a energia mecânica depois da colisão é sempre inferior à energia mínima $(m_1 + m_2) g h$ necessária para que as massas pudessem subir a rampa porque

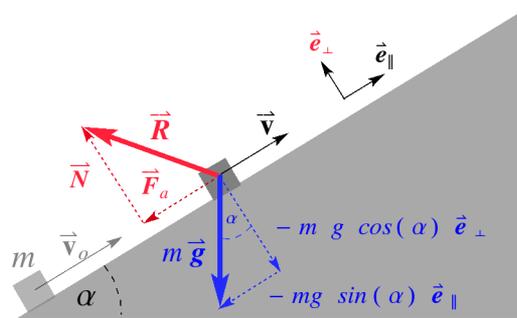
$$EC_f = \frac{(m_1 - m_2)^2}{m_1 + m_2} g h = (m_1 + m_2) \left(\frac{\frac{m_1 - 1}{m_2} - 1}{\frac{m_1 + 1}{m_2} + 1} \right)^2 g h < (m_1 + m_2) g h.$$

- 1- c) (2 val.) Assumindo agora que as colisões são completamente elásticas, quais são as velocidades das massas após a colisão de m_1 com $m_2 = 2 m_1$. (Sugestão: lembre-se da fórmula $(a^2 - b^2) \equiv (a - b)(a + b)$ para converter o sistema a equações lineares!)

$$\begin{cases} m_1(\vec{v}_{1o} - \vec{v}_1) = m_2(\vec{v}_2 - \vec{v}_{2o}) \\ m_1(\vec{v}_{1o} - \vec{v}_1) \cdot (\vec{v}_{1o} + \vec{v}_1) = m_2(\vec{v}_2 - \vec{v}_{2o}) \cdot (\vec{v}_2 + \vec{v}_{2o}) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_{1o} - \vec{v}_1 = \frac{m_2}{m_1}(\vec{v}_2 - \vec{v}_{2o}) \\ \vec{v}_{1o} + \vec{v}_1 = \vec{v}_2 + \vec{v}_{2o} \end{cases} \quad (1.5)$$

$$\begin{cases} \vec{v}_1 = \frac{(m_1 - m_2)}{m_1 + m_2} \vec{v}_{1o} + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} \vec{v}_{2o} = \frac{(m_1 - 3m_2)}{m_1 + m_2} \vec{v}_{1o} \\ \vec{v}_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} \vec{v}_{1o} - \frac{(m_1 - m_2)}{m_1 + m_2} \vec{v}_{2o} = -\frac{(3m_1 - m_2)}{m_1 + m_2} \vec{v}_{2o} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \vec{v}_1 = -(\vec{v}_1)_o \quad \vec{v}_1 = -\frac{5}{3}(\vec{v}_1)_o \\ \vec{v}_2 = -(\vec{v}_2)_o \quad \vec{v}_2 = -\frac{1}{3}(\vec{v}_2)_o \end{cases} \quad (1.6)$$

2. Um objecto de massa m é disparado com velocidade \vec{v}_o numa rampa com inclinação α . Considere que há atrito na rampa, com coeficiente de atrito dinâmico μ .



- 2- a) (2 val.) Escreva a equação para a distância percorrida pela massa sobre a rampa em função do tempo. Determine a altura máxima h que a massa atinge ao subir a rampa e o tempo que leva a chegar aí em função do ângulo α .

- A força de atrito dinâmica é $\vec{F}_a = -\mu |\vec{N}| \frac{\vec{v}}{v}$, onde a componente normal da reacção é $\vec{N} = m g \cos(\alpha) \vec{e}_\perp$, pelo que a subir ao longo da rampa $\vec{r}(t) = s(t) \vec{e}_\parallel$ é consequência da equação de movimento uniformemente (des)acelerado com velocidade inicial $\vec{v}_o = v_o \vec{e}_\parallel$.

$$m \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = -mg \sin(\alpha) \vec{e}_\parallel - \mu m g \cos(\alpha) \vec{e}_\parallel \Rightarrow s(t) = v_o t - \frac{1}{2} g (\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha)) t^2 \quad (2.7)$$

- A distância máxima é atingida quando a massa pára, i.e. a velocidade é nula. Isso acontece ao fim de um tempo t_{max} :

$$s'(t_{max}) = v_o - g (\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha)) t_{max} = 0 \Rightarrow t_{max} = \frac{v_o}{g (\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha))} \quad (2.8)$$

$$s(t_{max}) = \frac{v_o^2}{2 g (\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha))} \Rightarrow h_{max} = \frac{v_o^2 \sin(\alpha)}{2 g (\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha))} \quad (2.9)$$

- 2- b) (2 val.) Qual é o ângulo α_{max} para o qual a distância percorrida sobre a rampa é máxima? E qual é o ângulo α para o qual a altura atingida é máxima? Justifique as suas respostas.

- A distância percorrida $s(t_{max})$ é máxima se $(\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha))$ for mínimo, o que significa

$$(\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha)) = \sqrt{1 + \mu^2} \left(\frac{1}{\sqrt{1 + \mu^2}} \sin(\alpha) + \frac{\mu}{\sqrt{1 + \mu^2}} \cos(\alpha) \right) = \sqrt{1 + \mu^2} \sin(\alpha + \phi) \quad (2.10)$$

onde $\phi = \tan^{-1}(\mu)$. Para $\mu < 1$ tem-se $\phi < \frac{\pi}{4}$, pelo que $\sin(0 + \phi) < \sin(\alpha + \phi)$ para $0 < \alpha < \frac{\pi}{2}$ ou seja o mínimo de $\sin(\alpha + \phi)$ ocorre para $\alpha_{max} = 0$. Quando $\mu > 1$, tem-se $\phi > \frac{\pi}{4}$ e neste caso $\sin(\frac{\pi}{2} + \phi) < \sin(\alpha + \phi)$ para $0 < \alpha < \frac{\pi}{2}$ e o mínimo de $\sin(\alpha + \phi)$ ocorre para $\alpha_{max} = \frac{\pi}{2}$.

- A altura máxima é sempre atingida para $\alpha = \pi/2$ qualquer que seja o μ porque $h_{max} = s(t_{max}) \sin(\alpha) = \frac{v_o^2}{2g} \frac{\tan(\alpha)}{\tan(\alpha)+\mu}$ e $\frac{\tan(\alpha)}{\tan(\alpha)+\mu}$ é sempre menor que 1 excepto para $\alpha = \pi/2$.

2- c) (1 val.) Assumindo que o objecto volta a descer depois de atingir a distância máxima sobre a rampa com α_{max} , determine o tempo que leva a descer de volta à posição inicial, e qual a velocidade \vec{v}_1 nesse ponto.

- Em geral a equação do movimento a descer, agora com $\vec{F}_a = \mu mg \cos(\alpha) \vec{e}_{||}$, partindo do repouso do ponto à distância máxima $s(t_{max})$ da origem.

$$s(t) = s(t_{max}) - \frac{1}{2} g(\sin(\alpha) - \mu \cos(\alpha)) t^2 \quad (2.11)$$

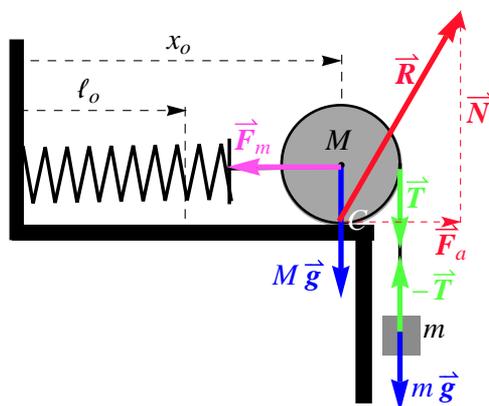
- Para estar de volta ao ponto inicial $s(t_1) = 0$ ao fim de um tempo t_1 é necessário que

$$0 = s(t_{max}) - \frac{1}{2} g(\sin(\alpha) - \mu \cos(\alpha)) t_1^2 \Rightarrow t_1 = \sqrt{\frac{2s(t_{max})}{g(\sin(\alpha) - \mu \cos(\alpha))}} = \frac{v_o}{g} \frac{1}{\sqrt{\sin(\alpha)^2 - \mu^2 \cos(\alpha)^2}} \quad (2.12)$$

$$s'(t) = -g(\sin(\alpha) - \mu \cos(\alpha)) t \Rightarrow \vec{v}_1 = s'(t_1) \vec{e}_{||} = -\sqrt{\frac{\sin(\alpha) - \mu \cos(\alpha)}{\sin(\alpha) + \mu \cos(\alpha)}} \vec{v}_o \quad (2.13)$$

- Quando $\alpha_{max} = \pi/2$, temos $t_1 = \frac{v_o}{g}$ e $\vec{v}_1 = -\vec{v}_o$, mas quando $\alpha_{max} = 0$ a massa não volta para trás e tanto t_1 como \vec{v}_1 são imaginários.

3. Um cilindro homogêneo de raio R , massa M e comprimento H pode rolar sem deslizar sobre uma superfície plana. Ao eixo do cilindro está ligada uma mola de constante elástica k , comprimento natural ℓ_o e massa desprezável. Inicialmente uma massa m está pendurada dum fio preso à periferia do cilindro com indica a figura.



3- a) (2 val.) Faça um diagrama das diversas forças \vec{F}_i aplicadas ao cilindro e à massa m , na situação em que o sistema está em equilíbrio. Explique porque é que se não existisse uma componente de atrito no ponto de contacto C o sistema não poderia estar em equilíbrio qualquer que fosse a massa m .

- Em equilíbrio as forças actuando no cilindro verificam $\vec{F}_m + M \vec{g} + \vec{R} + \vec{T} = 0$ e na massa m verificam $-\vec{T} + m \vec{g} = 0$.
- Se $\vec{R} = \vec{N}$ apenas então $M \vec{g} + \vec{N} + \vec{T} = 0$ e $M \vec{a} = \vec{F}_m + M \vec{g} + \vec{N} + \vec{T} \equiv \vec{F}_m \neq 0$ necessariamente e o cilindro acelerava, escorregando no sentido de \vec{F}_m .

(2 val.) Calcule o momento $\vec{M}_C^{(i)} = (\vec{r}_i - \vec{r}_C) \times \vec{F}_i$ das forças \vec{F}_i , aplicadas nas posições \vec{r}_i , relativamente ao ponto de contacto C e deduza a respectiva equação dos momentos no equilíbrio. Determine a partir desta o valor da massa m que mantém o sistema em equilíbrio para um dado valor de x_o .

$$\begin{cases} \vec{M}_C(F_m) = Rk(x_o - \ell_o)\vec{e}_z \\ \vec{M}_C(T) = -Rmg\vec{e}_z \end{cases} \quad \begin{cases} \vec{M}_C(Mg) = 0 \text{ porque } \vec{r}_{cm} - \vec{r}_C \parallel M\vec{g}. \\ \vec{M}_C(R) = 0 \text{ porque } \vec{R} \text{ está aplicada em } C. \end{cases} \quad (3.14)$$

$$\frac{d\vec{L}_C}{dt} = \vec{M}_C(F_m) + \vec{M}_C(T) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad m = \frac{k(x_o - \ell_o)}{g} \quad (3.15)$$

3- c) (1 val.) A partir da equação de equilíbrio das forças aplicadas determine as componentes normal \vec{N} e de atrito \vec{F}_a da reacção $\vec{R} = \vec{N} + \vec{F}_a$ do plano no ponto C . Calcule de seguida o valor mínimo do coeficiente de atrito estático μ_e que torna possível o equilíbrio do sistema, sabendo que $|\vec{F}_a| \leq \mu_e |\vec{N}|$.

- No equilíbrio a soma vectorial das forças aplicadas em cada corpo deve ser nula pelo que $\vec{T} = m\vec{g}$. Escrevendo $\vec{R} = \vec{N} + \vec{F}_a$ e decompondo em direcções ortogonais obtém-se :

$$\begin{cases} \vec{F}_a = -\vec{F}_m = k(x_o - \ell_o)\vec{e}_x \\ \vec{N} = -M\vec{g} - \vec{T} = -(M+m)\vec{g} \end{cases} \quad (3.16)$$

$$|\vec{F}_a| \leq \mu_e |\vec{N}| \quad \Rightarrow \quad k(x_o - \ell_o) \leq \mu_e(M+m)g \quad \Leftrightarrow \quad \mu_e \geq \frac{k(x_o - \ell_o)}{(M+m)g} = \frac{1}{1 + \frac{Mg}{k(x_o - \ell_o)}} \quad (3.17)$$

4.

4- a) (2 val.) Um pequeno bloco pesando 40 N gira, sem atrito, apoiado numa mesa e preso por uma corda que passa por um orifício da mesa. O bloco descreve um círculo de raio 0.5 m , em torno do orifício, com uma velocidade inicial de $3\frac{\text{m}}{\text{s}}$. A corda é então puxada lentamente através do orifício, diminuindo o raio do círculo descrito pelo bloco. Sabendo que a corda aguenta até 200 N de tensão antes de romper, determine o raio do círculo quando a corda parte.

- A única força causando aceleração é a tensão no fio $\vec{T} = -mr\omega^2\vec{e}_r$ e é radial, por isso $\frac{d\vec{L}_o}{dt} = \vec{r} \times \vec{T} = 0$ e conserva-se assim o momento angular $\vec{L}_o = \vec{r} \times \vec{p} = m\vec{r} \times \vec{v}$ em relação à origem (o orifício por onde passa a corda) o que permite determinar as velocidades para cada raio r . Para trajectórias circulares $\vec{r} \perp \vec{v}$ pelo que

$$\frac{d\vec{L}_o}{dt} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad m r_o v_o = m r v \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} v = \frac{r_o}{r} v_o = r \omega \\ \omega = \frac{r_o}{r^2} v_o \end{cases} \quad (4.18)$$

$$|\vec{T}|_{\max} = m r_{\min} \omega_{\max}^2 = 200\text{ N} \quad \Rightarrow \quad m r_{\min} \left(\frac{r_o}{r_{\min}^2} v_o \right)^2 = T_{\max} \quad \Leftrightarrow \quad r_{\min} = \left(\frac{m r_o^2 v_o^2}{T_{\max}} \right)^{1/3} = 0.358\text{ m} \quad (4.19)$$

(2 val.) Um peão P parado à beira de uma estrada ouve a buzina emitida com uma frequência $f_0 = 2 \text{ kHz}$ de um carro que passa perto dele com uma velocidade constante v_c . A razão entre as frequências f_+ e f_- ouvidas pelo peão antes e depois do carro passar por ele é $f_+/f_- = 1/2$. Assumindo que o som se propaga com uma velocidade $v_s = 345 \text{ m/s}$ no ar, determine a velocidade v_c com que o carro se desloca e as frequências ouvidas f_+ e f_- .

$$f_+ = \frac{v_s}{v_s + v_c} f_0 \quad ; \quad f_- = \frac{v_s}{v_s - v_c} f_0 \quad \Rightarrow \quad \frac{f_+}{f_-} = \frac{1}{2} = \frac{v_s - v_c}{v_s + v_c} \quad (4.20)$$

$$v_c = \frac{v_s}{3} = 115 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad ; \quad f_+ = 1.5 \text{ kHz} \quad ; \quad f_- = 3.0 \text{ kHz} \quad (4.21)$$

4- c) (1 val.) Se o som da buzina da alínea anterior for uma onda harmónica do tipo $y(x, t) = y_0 \sin(kx \pm \omega t)$ como escreveria a expressão para as ondas sonoras $y(x, t)$ quando o carro se aproxima e quando se afasta? Use valores concretos para k , ω em ambos os casos. Qual é a diferença entre os comprimentos de ondas antes e depois do carro passar por P ?

$$\left\{ \begin{array}{l} y_-(x, t) = y_0 \sin(k_- x - \omega_- t) \quad \text{a aproximar - se} \\ y_+(x, t) = y_0 \sin(k_+ x + \omega_+ t) \quad \text{a afastar - se} \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} \omega_- = 2\pi f_- = 6\pi \times 10^3 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \\ k_- = \frac{\omega_-}{v_s} = 54.6 \text{ m}^{-1} \\ \omega_+ = 2\pi f_+ = 3\pi \times 10^3 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \\ k_+ = \frac{\omega_+}{v_s} = 27.3 \text{ m}^{-1} \end{array} \right. \quad (4.22)$$

$$\lambda_+ - \lambda_- = \frac{2\pi}{k_+} - \frac{2\pi}{k_-} = 0.115 \text{ m} \quad (4.23)$$

- **NB:** Efeito de Doppler (v_e velocidade de emissor, v_r velocidade do receptor, v_s velocidade do som): $f' = \frac{v_s - v_r}{v_s - v_e} f_0$